

## TD2: Programmation linéaire - Propriétés des solutions

**Rappel sur les solutions de base:** Soit un programme linéaire (PL) sous forme standard :

$$(PL) \begin{cases} \max_{x \in \mathbb{R}^n} [F(x) = c^T x] \\ Ax = b \\ x > 0 \end{cases} \quad (1)$$

où  $A$  est une matrice de taille  $m \times n$  avec  $\text{rang}(A) = m \leq n$ . Le vecteur  $c$  est donné dans  $\mathbb{R}^n$  et  $b$  est un vecteur de  $\mathbb{R}^m$ . La matrice  $A$  peut se décomposer, à une permutation près des colonnes, sous la forme :

$$A = (A_B | A_H), \quad (2)$$

où la matrice carrée  $A_B$  de taille  $m \times m$  est *inversible*. Une *solution de base*  $x$  associée s'écrit alors:

$$x = \begin{pmatrix} x_B \\ x_H \end{pmatrix}, \text{ avec } x_H = 0. \quad (3)$$

où  $x_B \in \mathbb{R}^m$  sont les *variables de base* et  $x_H \in \mathbb{R}^{n-m}$  sont les *variables hors-base*.

### 1- Solutions de base

Soit le PL suivant:

$$\max_{x \in \mathbb{R}^3} [F(x) = 9x_1 + 5x_2 + 6x_3] \quad (4)$$

$$\begin{cases} 5x_1 + x_2 - 3x_3 \leq 9 \\ x_1 + 2x_2 + 5x_3 \leq 8 \\ x_1, x_2, x_3 \geq 0 \end{cases} \quad (5)$$

1) Ecrire le PL sous forme standard  $\max_{x \in \mathbb{R}^5} F(x) = c^T x$  avec  $Ax = b$ ,  $x \geq 0$ , en précisant ce que valent la matrice  $A$  et le vecteur  $b$ .

2) Déterminer plusieurs solutions de base associées à une base  $B$ . Indiquer dans chacun des cas ce que valent les matrices  $A_B$  et  $A_H$  avec les variables de base  $x_B$  et les variables hors-base  $x_H$ . Donner les composantes correspondantes  $c_B$  et  $c_H$  du vecteur  $c$  de la fonction objectif  $F$  sous la forme standard.

### 2- Solutions de base réalisables

1) Combien y a-t-il au plus de solutions de base réalisables pour un programme linéaire sous forme standard comportant  $n$  variables et  $m$  contraintes ?

2) Soit le P.L. suivant :

$$\max_{x \in \mathcal{D}_R} c^T x \quad (6)$$

avec

$$\mathcal{D}_R = \{x \in \mathbb{R}^2 : x_1 - x_2 \leq 5; x_2 \leq 5; x \geq 0\} \quad (7)$$

et  $c = (1, 3)$ .

(a) Dessiner l'ensemble  $\mathcal{D}_R$ .

(b) Mettre ce P.L. sous la forme standard :  $\max_{x \in \mathbb{R}^4} c^T x$  avec  $Ax = b, x \geq 0$ .

(c) Déterminer toutes les solutions de base ; dessiner la projection des solutions de base réalisables dans le plan  $(x_1, x_2)$ .

### 3- Condition suffisante d'optimalité

Soit

$$x^* = \begin{pmatrix} x_B^* \\ x_H^* \end{pmatrix} \quad (8)$$

avec  $x_H^* = 0$  une solution de base réalisable du programme linéaire (PL).

1) Pour toute solution réalisable  $x \in \mathcal{D}_R$ , montrer que

$$F(x) = F(x^*) + (c_H^T - c_B^T A_B^{-1} A_H) x_H \quad (9)$$

2) En déduire une condition suffisante - dite condition d'optimalité - pour que  $x^*$  soit une solution optimale.

### 4- Application de la condition d'optimalité

On considère le problème de maximiser  $F(x_1; x_2) = 18x_1 + 23x_2$  pour  $x_1; x_2 \geq 0$  soumis à la condition  $2x_1 + 3x_2 \leq 3$ . On notera  $x_3$  la variable d'écart associée à la contrainte. Montrer à l'aide de l'exercice 3 et sans calculer aucune valeur de  $F$ , que  $(x_1, x_2, x_3) = (3/2, 0, 0)$  est une solution optimale.

---

## EXERCICES SUPPLÉMENTAIRES

---

### 5- Propriétés géométriques des solutions réalisables et des solutions de base

On note  $D_R$  l'ensemble des solutions réalisables de (LP). C'est-à-dire l'ensemble des vecteurs vérifiant les contraintes de (PL):

$$D_R = \{x \in \mathbb{R}^n \text{ t.q. } Ax = b \ x \geq 0.\} \quad (10)$$

On dit qu'un point  $x \in D_R$  est un sommet si c'est un point extrême de  $D_R$ .

- 1) Montrer que l'ensemble  $D_R$  est convexe.
- 2) Montrer que toute solution de base réalisable est un sommet de  $D_R$  (raisonner par l'absurde).
- 3) Inversement, montrer que tout sommet  $x$  de  $D_R$  est une solution de base. *Indication*: montrer que les colonnes  $A^j$  de la matrice  $A$  pour lesquels  $x_j > 0$  forment nécessairement une partie libre.
- 4) On suppose que  $D_R$  est borné et que l'optimum de  $F$  existe. Montrer que l'optimum est atteint en un sommet de  $D_R$ .

On admettra le résultat suivant (Théorème de Krein-Milman) : Si  $D_R$  est non-vidé et borné, tout point de  $D_R$  est combinaison convexe des sommets (en nombre au plus  $n + 1$ ).

**6- Un premier algorithme de résolution par exploration exhaustive**

L'exercice précédent indique que si (PL) possède une solution optimale finie, elle est atteinte en un sommet de  $D_R$ . De plus, les sommets sont exactement les solutions de bases réalisables.

1) Combien  $D_R$  a-t-il au plus de sommets ?

2) Caractériser les sommets de  $D_R$  par un système linéaire à résoudre.

Un premier algorithme consiste alors à parcourir toutes les solutions de base réalisables possibles.

Pour chacune d'elles, il faut calculer la valeur de la fonction objectif  $F$ . On retient la solution optimale qui donne la valeur maximale de la fonction objectif.

3) Ecrire l'algorithme décrit ci-dessus.

4) Déterminer le coût de cet algorithme.

---